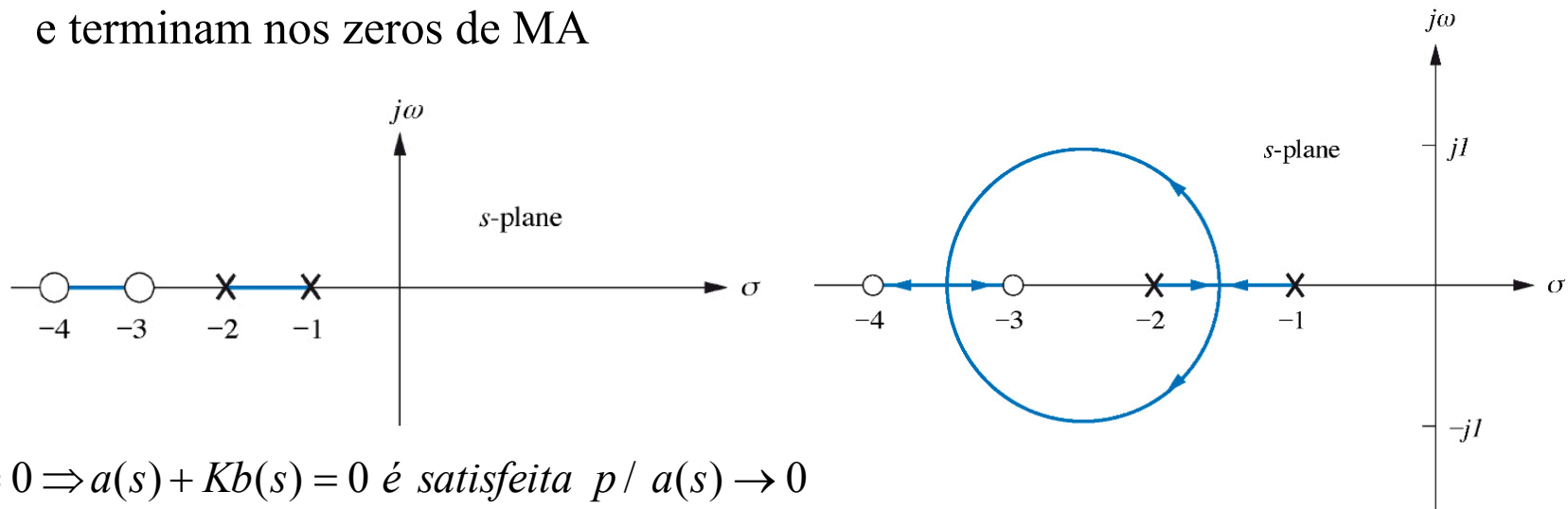


# Regras para traçar o LGR

*Equação característica em MF :*

$$1 + KG(s) = 0 \text{ ou } 1 + K \frac{b(s)}{a(s)} = 0 \Rightarrow LGR \begin{cases} |KG(s)| = 1 \\ \angle KG(s) = 180^\circ + 360^\circ l \end{cases}$$

- Desenhar no plano s os pólos x e zeros o
  - Os segmentos do LGR começam nos pólos e terminam nos zeros de MA

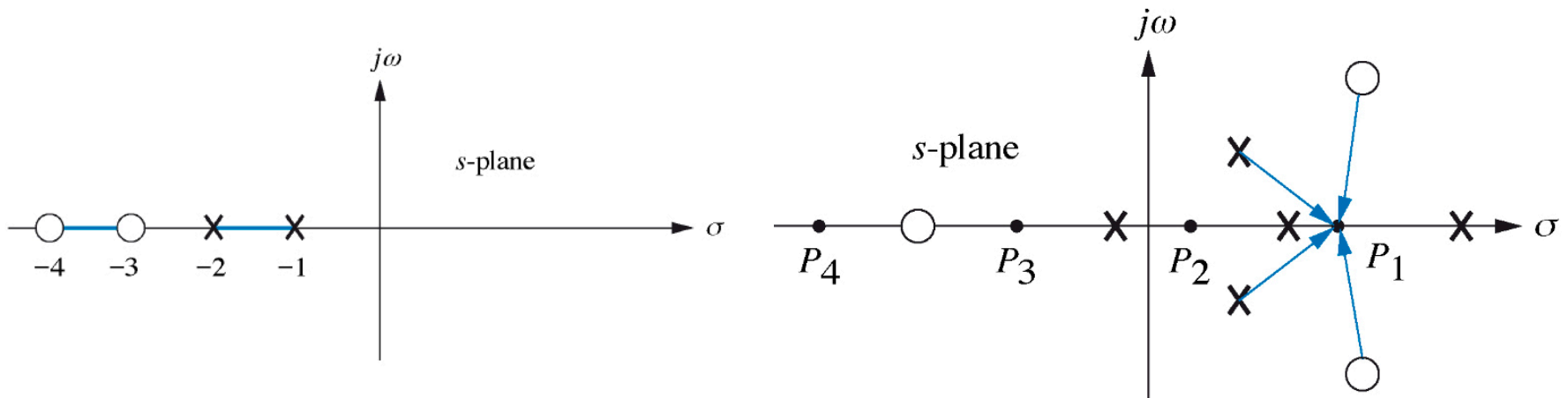


$K = 0 \Rightarrow a(s) + Kb(s) = 0$  é satisfeita p/  $a(s) \rightarrow 0$

$K = \infty \Rightarrow a(s) + Kb(s) = 0$  é satisfeita p/  $b(s) \rightarrow 0$

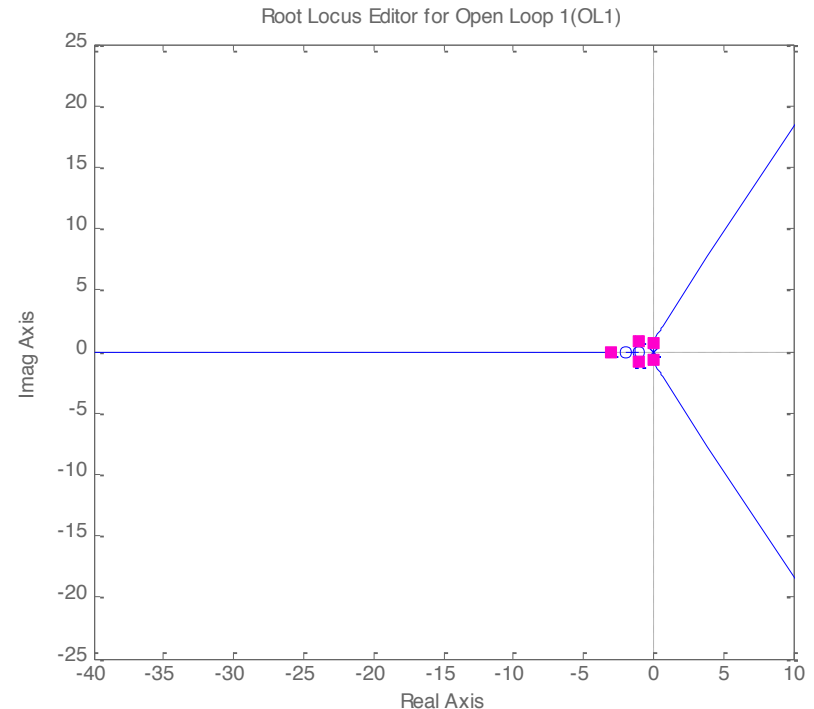
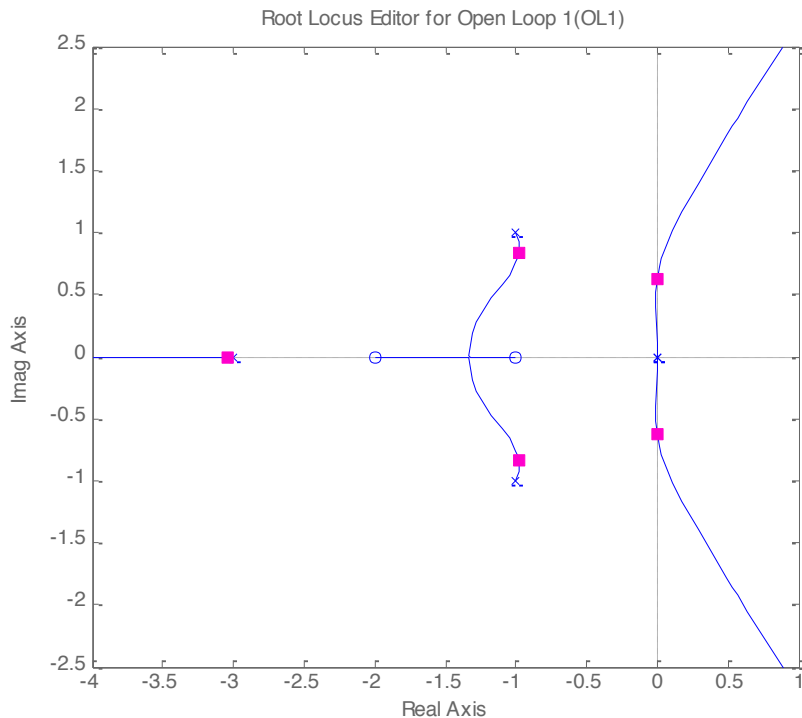
# Regras para traçar o LGR

2. Parte real do LGR:
  - à esquerda de um número ímpar de pólos mais zeros reais
  - ângulos de pólos ou zeros complexos conjugados se cancelam (condição de fase)



# Regras para traçar o LGR (cont.)

## 3. Assíntotas para $K \rightarrow \infty$ ( $1 + KG(s)=0$ )



- De uma posição bem longe da origem:  
 $m$  zeros cancelam  $m$  pólos e restam  $n-m$  pólos (assíntotas)

# Regras para traçar o LGR (cont.)

3. Assíntotas para  $K \rightarrow \infty$  ( $1 + KG(s) = 0$ )

$$G(s) = b(s)/a(s) = -1/K \rightarrow 0$$

Dois casos

a)  $G(s) = 0$  se  $b(s) = 0$  (ramos terminam nos zeros)

$$\text{b) } 1 + K \frac{b(s)}{a(s)} = 0 \quad 1 + K \frac{s^m + b_1 s^{m-1} + \dots + b_m}{s^n + a_1 s^{n-1} + \dots + a_n} = 0$$

Sistema físico  $n > m$   $G(s) \rightarrow 0$  se  $s \rightarrow \infty$

$(n - m)$  pólos em  $s = \alpha$

- De uma posição bem longe da origem

$m$  zeros cancelam  $m$  pólos e restam  $n-m$  pólos

# Regras para traçar o LGR (cont.)

Para  $s_0 = \text{Re}^{j\varphi}$  do LGR com R bem grande  $(n - m)\phi_l = 180^\circ + 360^\circ l$

$$\phi_l = \frac{180^\circ + 360^\circ l}{n - m}$$

Há  $(n - m)$  assíntotas radiais com ângulos  
 $l = 0, \pm 1, \pm 2, \dots$  (ou  $l = 0, 1, 2, \dots n-m-1$ )

por exemplo  $n-m = 3 \rightarrow \varphi_{1,2,3} = 60^\circ, 180^\circ e 300^\circ$

# Regras para traçar o LGR (cont.)

- Centróide:  $s^n + a_1s^{n-1} + \dots + a_n = (s + p_1)(s + p_2)\dots (s + p_n)$

*Soma dos pólos*  $a_1 = \sum p_j$ , e *soma dos zeros*  $b_1 = \sum z_i$ ;

$$1 + K \frac{b(s)}{a(s)} = 0 \Rightarrow s^n + a_1s^{n-1} + \dots + a_n + K(s^m + b_1s^{m-1} + \dots + b_m) = 0$$

se  $m < n - 1 \rightarrow \sum p_j$  independe de  $K$

$\rightarrow$  é a soma dos pólos (tanto em MA como em MF!)

$r_j$  – raízes da eq. Característica: pólos  $\rightarrow \infty$  + pólos  $\rightarrow$  zeros

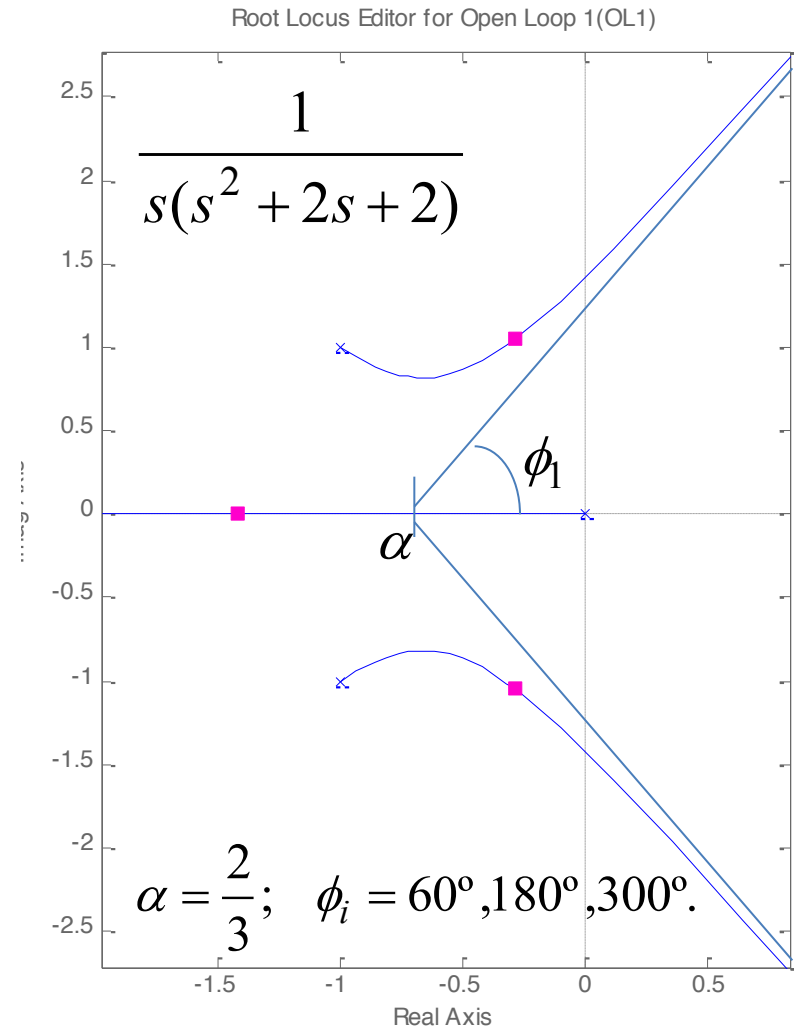
# Regras para traçar o LGR (cont.)

$r_j$  – raízes da eq. Característica

alguns pólos  $\rightarrow \infty$ ; os demais pólos  $\rightarrow$  zeros

$$\sum_{MF} r_j = (n-m)\alpha + \sum_{MA} z_i = \sum_{MA} p_j$$

$$\text{Centróide } \alpha = \frac{\sum p_j - \sum z_i}{n-m}$$



# Regras para traçar o LGR (cont.)

4 - Ângulos de chegada (o) e partida (x)

Ponto bem próximo ao pólo:

$$\sum \psi_i - \sum \phi_j = 180^\circ + 360^\circ l$$
$$\phi_{part} = \sum \psi_i - \sum_{j \neq part} \phi_j - 180^\circ - 360^\circ l$$

onde  $\sum \psi_i \rightarrow$  somatório dos ângulos dos zeros

$\sum_{j \neq part} \phi_j \rightarrow$  somatório dos ângulos dos demais pólos

Ângulo de partida, de  $q$  pólos:

$$q\phi_{part} = \sum \psi_i - \sum_{j \neq part} \phi_j - 180^\circ - 360^\circ l$$

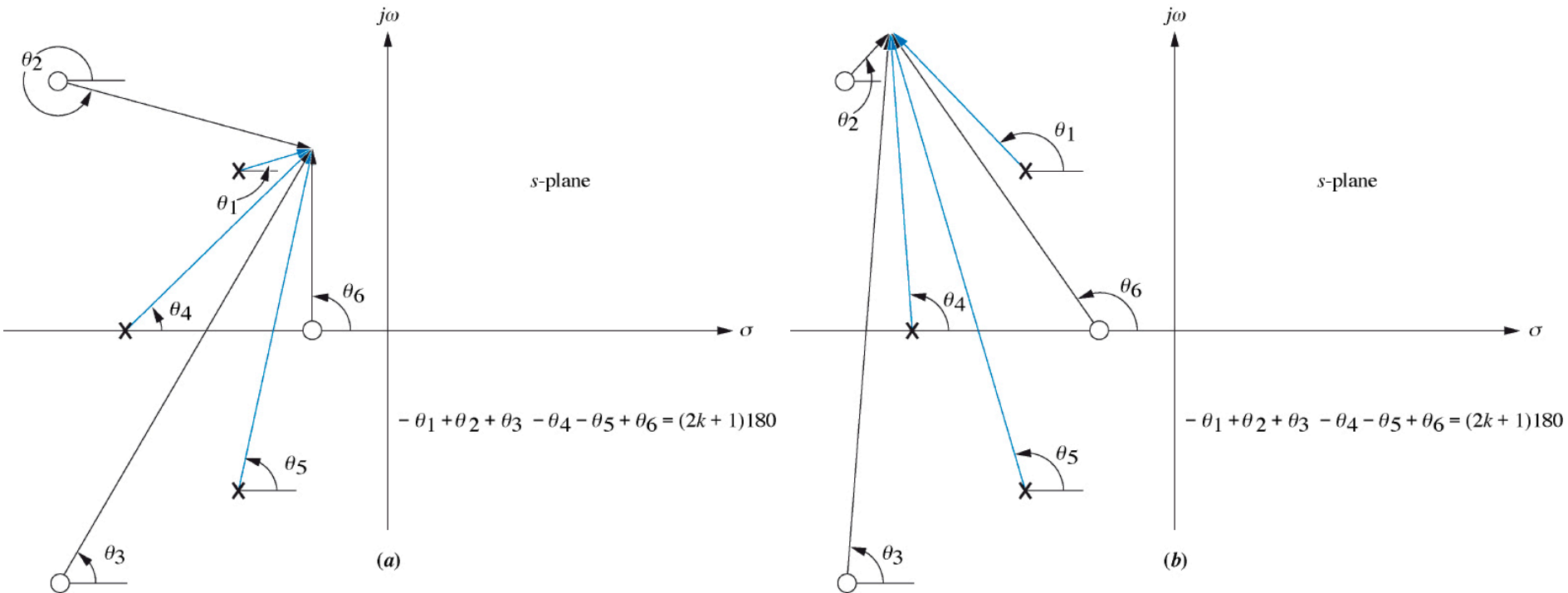
Ângulo de chegada, em  $q$  zeros:

$$q\psi_{cheg} = \sum \phi_j - \sum_{i \neq cheg} \psi_i + 180^\circ + 360^\circ l$$



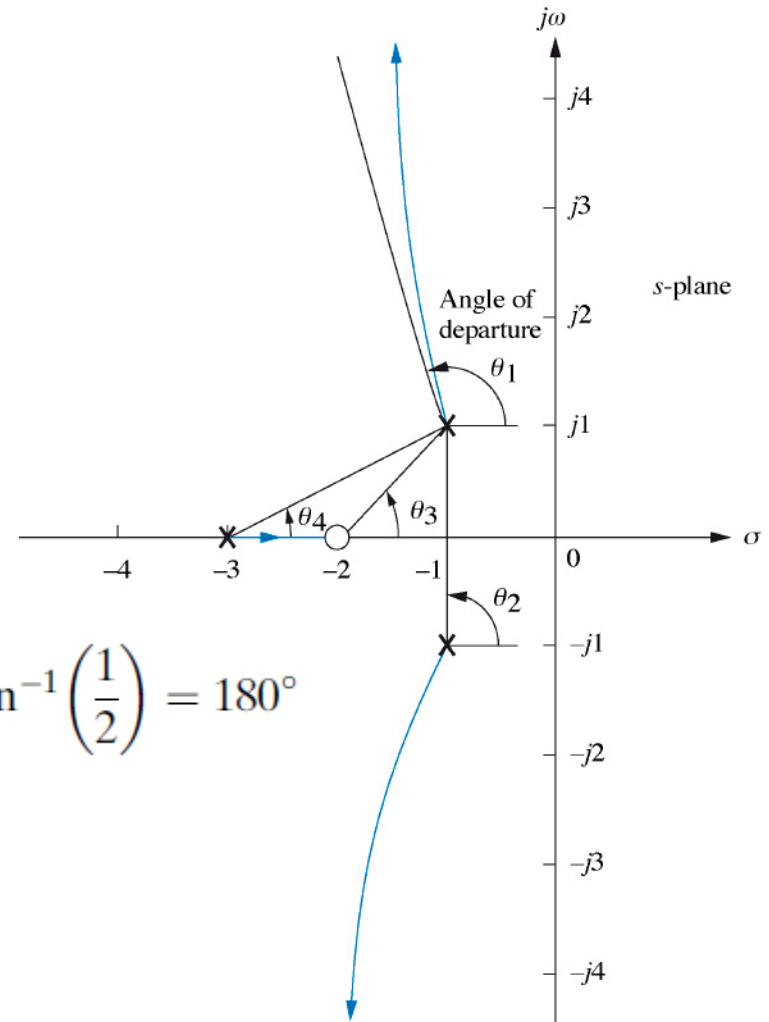
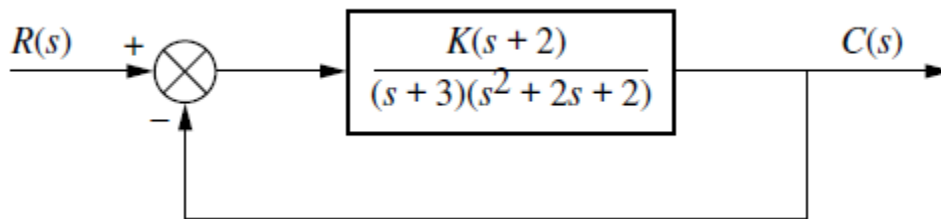
# Regras para traçar o LGR (cont.)

Utilizar pontos de teste “bem” próximo aos zeros (o) e aos pólos (x)



# Regras para traçar o LGR (cont.)

Ex: Ângulos de partida (x)



$$-\theta_1 - \theta_2 + \theta_3 - \theta_4 = -\theta_1 - 90^\circ + \tan^{-1}\left(\frac{1}{1}\right) - \tan^{-1}\left(\frac{1}{2}\right) = 180^\circ$$

$$\theta = -251.6^\circ = 108.4^\circ$$

# Regras LGR – Interseção com $j\omega$

## 5 – Interseção com o eixo imaginário

Critério de Routh ( $s = j\omega$ )

$$\text{Ex.: } 1 + \frac{K}{s[(s+4)^2 + 16]} = 0$$

$$\Rightarrow s^3 + 8s^2 + 32s + K = 0$$

Arranjo de Routh:

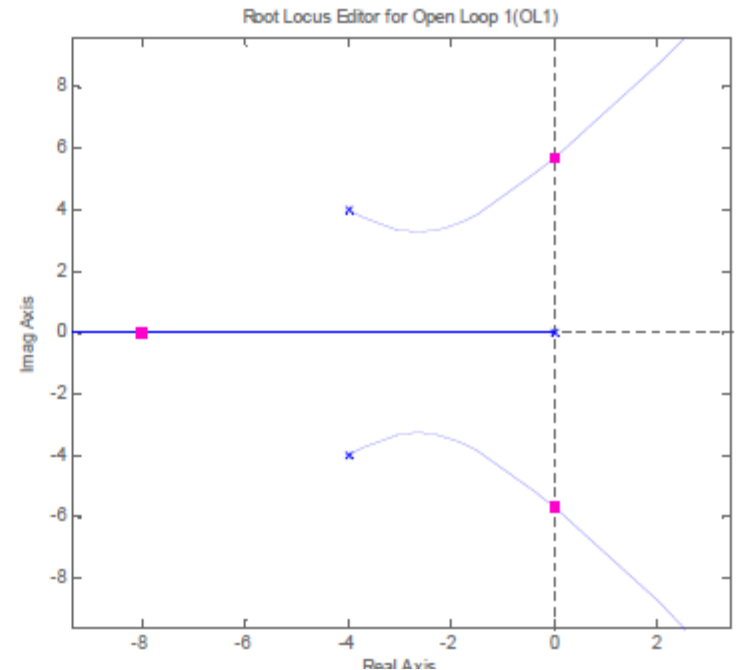
$s^3$	1	32
$s^2$	8	K
$s$	$\frac{8.32 - K}{8}$	
$s^0$	K	

$$\rightarrow 0 < K < 256 \quad K=256 \rightarrow s = j\omega_0$$

$$\Rightarrow (j\omega_0)^3 + 8(j\omega_0)^2 + 32(j\omega_0) + 256 = 0$$

Resolvendo para a parte real e imaginária:

$$\begin{cases} -8\omega_0^2 + 256 = 0 \\ -\omega_0^3 + 32\omega_0 = 0 \end{cases} \Rightarrow \omega_0 = \pm\sqrt{32} = \pm 5.66$$



# Regras LGR – Pontos de Ramificação

## 6 – Pólos múltiplos e seus ângulos de chegada e partida

### 6-a – Pontos de ramificação

Polinômio de grau  $>1$  pode ter raízes múltiplas. Pólo múltiplo  $\rightarrow K_{max}$

$$\Rightarrow \frac{dK}{ds} = 0 \Rightarrow \frac{d}{ds} \left( -\frac{1}{G(s)} \right)_{s=s_0} = 0$$

$$G = \frac{b(s)}{a(s)} \Rightarrow b \frac{da}{ds} - a \frac{db}{ds} = 0$$

Obs:  $\frac{dK}{ds} = 0$  É condição necessária, porém não suficiente!

# Regras LGR

## – Ramificação (cont.)

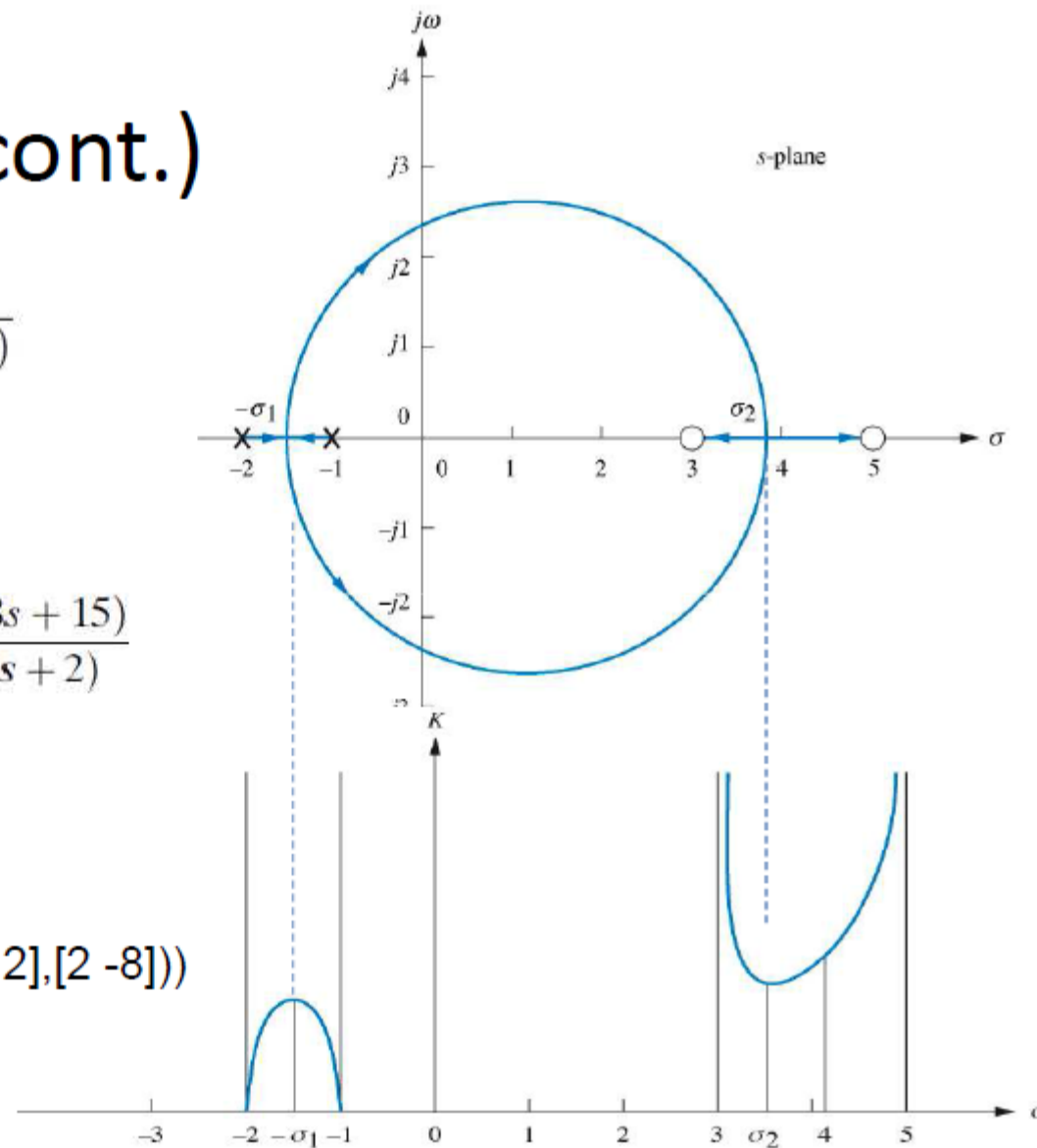
$$K = -\frac{1}{G(s)H(s)} \quad K = -\frac{1}{G(\sigma)H(\sigma)}$$

$$KG(s)H(s) = \frac{K(s-3)(s-5)}{(s+1)(s+2)} = \frac{K(s^2 - 8s + 15)}{(s^2 + 3s + 2)}$$

$$b \frac{da}{ds} - a \frac{db}{ds} = 0$$

$$\text{roots}(\text{conv}([1 \ -8 \ 15],[2 \ 3]) - \text{conv}([1 \ 3 \ 2],[2 \ -8]))$$

$$= 3.816, -1.453$$



# Regras LGR – Pontos de Ramificação

6-b – Ângulos de chegada e partida (pontos de ramificação)  
“Princípio da continuidade do LGR”

$$G(s) = \frac{1}{s(s+1)} \Rightarrow \text{eq. carc. MF} : s^2 + s + K = 0$$

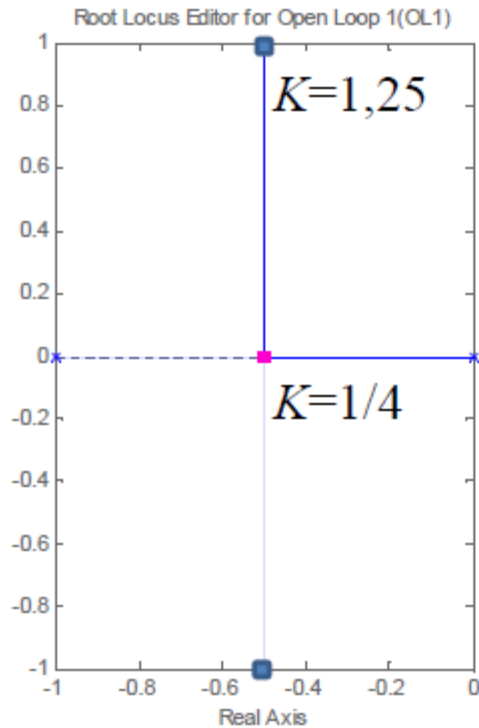
$$G_1(s) = \frac{1}{(s+0.5)^2} \Rightarrow \text{eq. carc. MF} : s^2 + s + \frac{1}{4} + K_1 = 0 \quad \left(s + \frac{1}{2}\right)^2 + K_1 = 0$$

Aplicar regras de ângulo de chegada e partida para o LGR de  $K_1$

- 2 ramos sempre se encontram com um ângulo relativo de  $180^\circ$   
e se separam com uma rotação de  $\pm 90^\circ$
- 3 ramos sempre se encontram com um ângulo relativo de  $120^\circ$  e se separam com uma rotação de  $\pm 60^\circ$

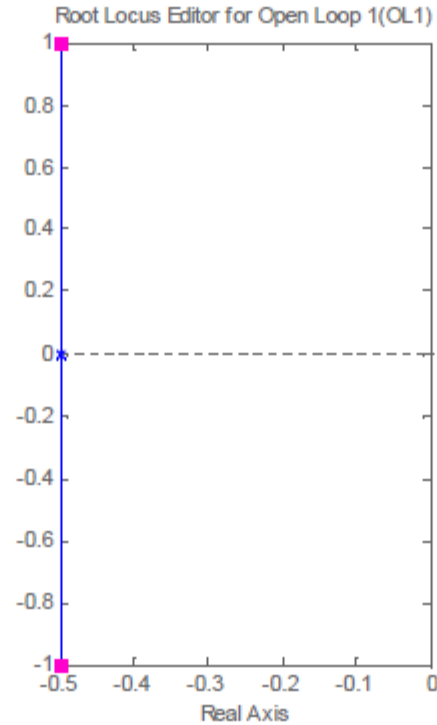
# Regras LGR – Ramificação (cont.)

Exemplo: “continuação” do LGR



$$G(s) = \frac{1}{s(s+1)}$$

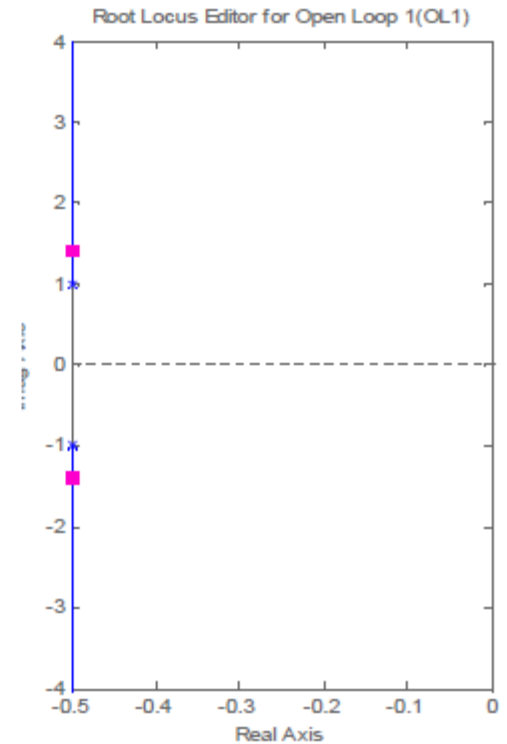
⇒



$$G_1(s) = \frac{1}{(s+0,5)^2}$$

$$(K = \frac{1}{4} + K_1)$$

⇒

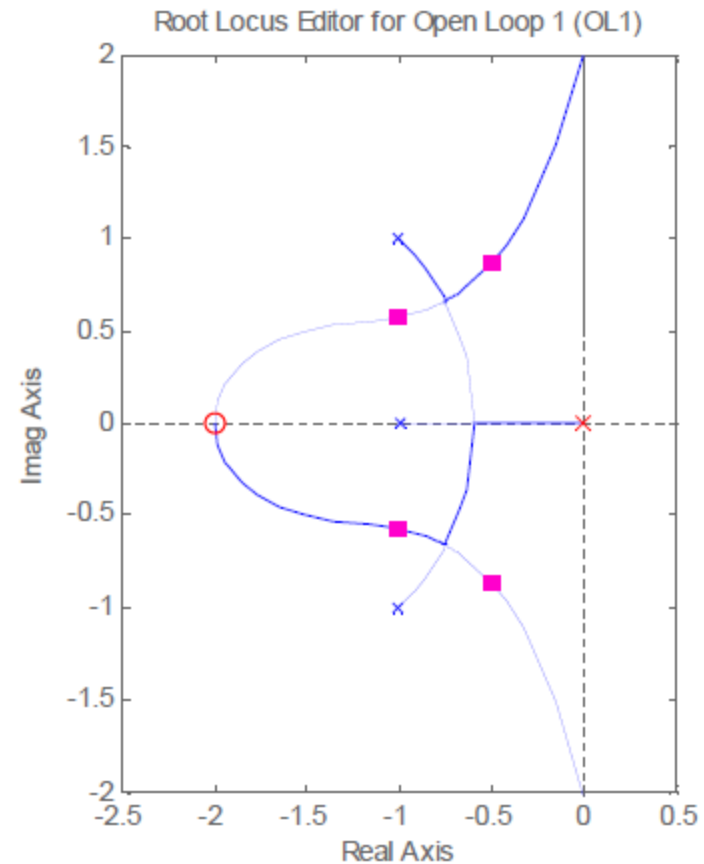
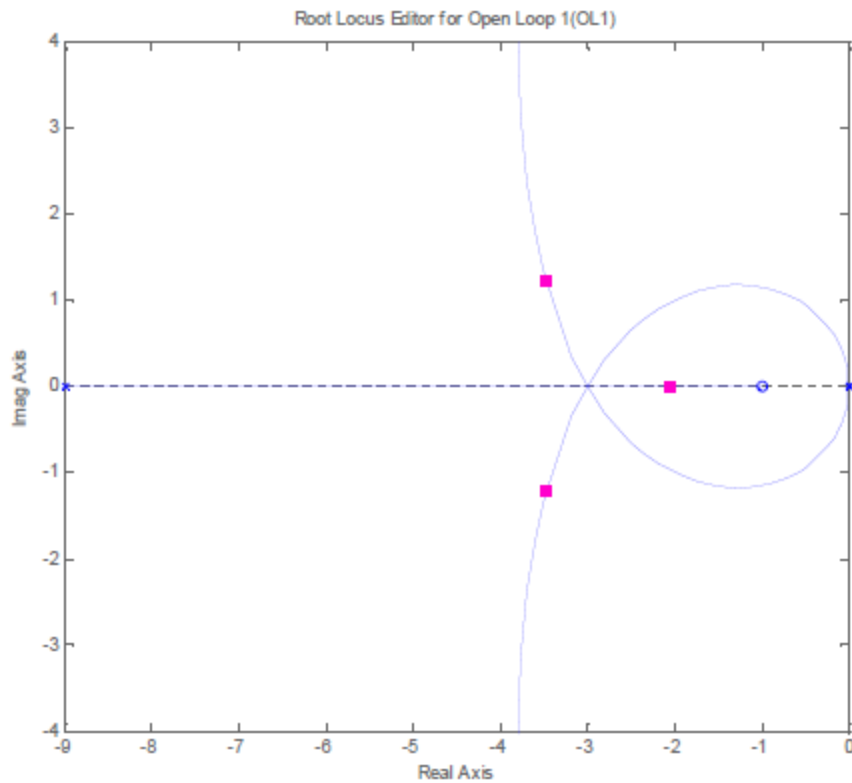


$$G_2(s) = \frac{1}{(s-0,5+j)(s-0,5-j)}$$

$$(K = 1,25 + K_2)$$

# Regras LGR – Ramificação (cont.)

Exemplos:

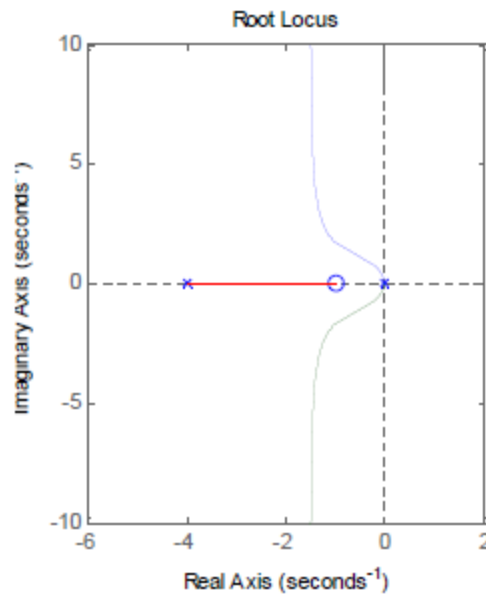




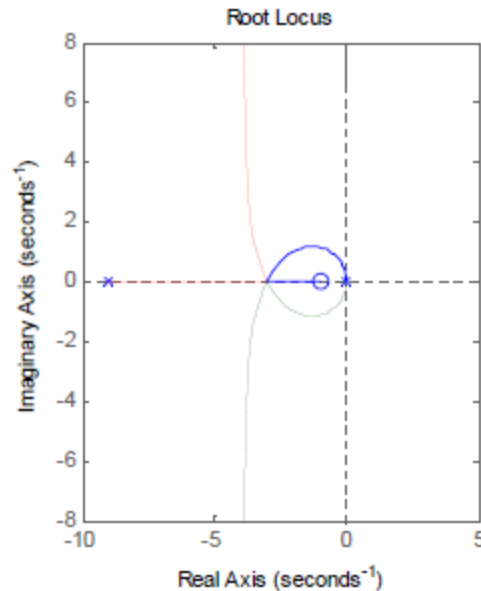
# Regras LGR – Ramificação (cont.)

## 7 – Completar o LGR

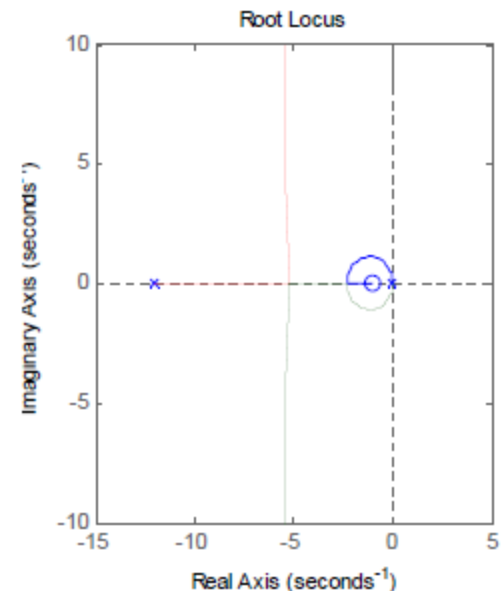
- LGR começa nos pólos e termina nos zeros ou em  $\infty$ .
- De cada pólo parte um ramo.
- O LGR é simétrico em relação ao eixo real.



$$r_{1,2,3} = 0; -1,74 \pm 0,97j$$

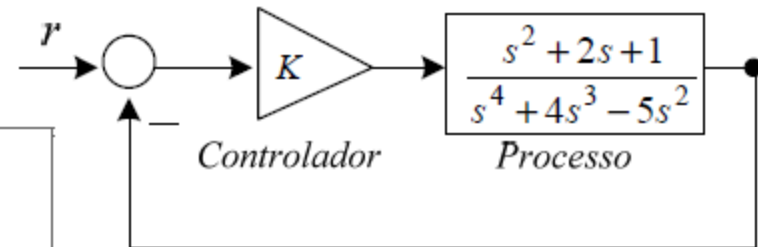
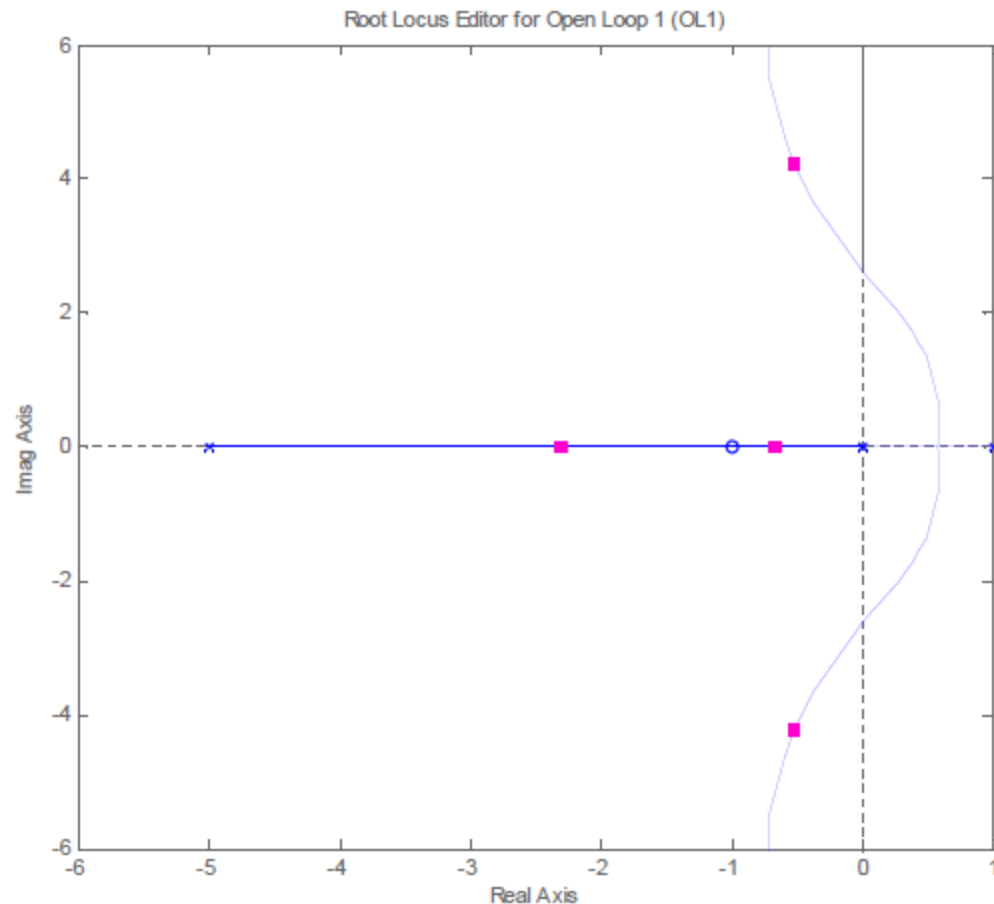


$$r_{1,2,3} = 0; -3; -3$$



$$r_{1,2,3} = 0; -2,31; -5,18$$

# Exemplo - aplicação do LGR



$K$

- O aumento do ganho estabiliza o sistema (instável em MA).
- Ganho crítico (Routh)
- Estabilidade relativa ( $s-\sigma$ )
- Maior  $\zeta$  possível?

# Exercício Extra 4

Apresentando os cálculos relativos à aplicação das regras 1) a 7), esboce o LGR do seguinte sistema em malha fechada, em função do ganho  $-\infty < K < \infty$ .

Para os ganhos que permitem a operação estável, sugira, justificando, um valor adequado de  $K$ .

