

169536 - Tópicos em Controle e Automação:

Controle de Processos – 2S / 2012

Prof. Eduardo Stockler Tognetti

PROJETO COMPUTACIONAL 1

(Data de entrega: 05/02/2013)

Quanto a entrega do trabalho:

- O desenvolvimento matemático poderá ser entregue a mão ou em meio eletrônico;
- O material eletrônico não precisa ser impresso, poderá ser enviado para o e-mail do professor (estognetti@ene.unb.br);
- Os códigos dos programas deverão ser enviados para o e-mail do professor e deverão fornecer os mesmos resultados que os gráficos e valores constantes no relatório do projeto.

Simule o comportamento do tanque aquecido com agitação mostrado na Figura 1 à resposta a distúrbios de processo.

Considere:

$$\begin{aligned}\dot{Q} &= UA_t(T_v(t) - T(t)) \\ f(t) &= C'_v \sqrt{h(t)}\end{aligned}$$

Dados do processo:

- Capacidade calorífica à pressão constante (tanque): $c_p = 0.75 \text{ kJ/kg} \cdot \text{K}$
- Capacidade calorífica à pressão constante (fluido que troca calor): $c_{pt} = 1.0 \text{ kJ/kg} \cdot \text{K}$
- Densidade (tanque): $\rho = 10XY \text{ kg/m}^3$ (XY: dois últimos nos. da matrícula, ex: $\rho = 1017$ para matrícula 1161417)
- Densidade (fluido que troca calor): $\rho_t = 11XY \text{ kg/m}^3$ (XY: dois últimos nos. da matrícula)
- Área do tanque: $A = 2 \text{ m}^2$

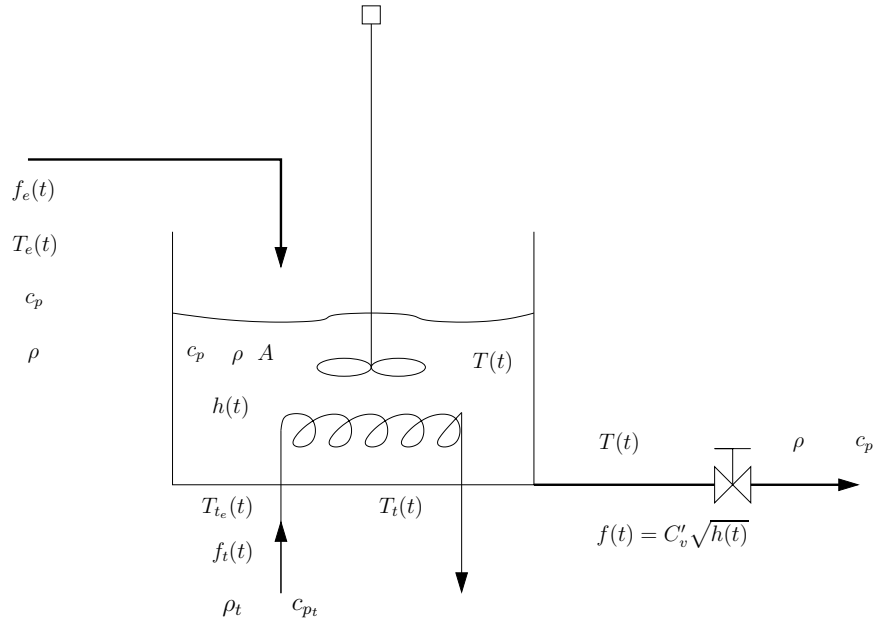


Figura 1: Tanque de aquecimento com agitação.

- Área de troca de calor: $A_t = 1.5 \text{ m}^2$
- Volume da camisa do trocador de calor: $V_t = 5 \text{ m}^3$
- Coeficiente de transferência de calor (condutividade térmica): $U = 150 \text{ kJ/m}^2 \cdot \text{s} \cdot \text{K}$
- Constante de vazão da válvula: $C'_v = 4$

Variáveis de estado:

- Nível do tanque: $h(t) \text{ [m]}$
- Temperatura do tanque: $T(t) \text{ [K]}$
- Temperatura do fluido que troca calor: $T_t(t) \text{ [K]}$

Valores em regime permanente (condição inicial, $t = 0$):

- Vazão da corrente de entrada: $\bar{f}_e = f_e(t = 0) = 10 \text{ m}^3/\text{h}$
- Temperatura da corrente de entrada: $\bar{T}_e = T_e(t = 0) = 530 \text{ K}$
- Vazão do fluido que troca calor: $\bar{f}_t = f_t(t = 0) = 0.5 \text{ m}^3/\text{h}$
- Temperatura de entrada do fluido que troca calor: $\bar{T}_{te} = T_{te}(t = 0) = 540 \text{ m}^3/\text{h}$

- Obs.: Os valores em regime permanente de $h(t)$ (\bar{h}), $T(t)$ (\bar{T}) e $T_t(t)$ (\bar{T}_t) devem ser calculados a partir dos valores de \bar{f}_e , \bar{T}_e , \bar{f}_t e \bar{T}_{te}

Implemente

- no *Matlab* a equação diferencial não-linear do processo e

(b) no *Simulink* o diagrama de blocos das funções de transferência do sistema linearizado na condição de regime permanente.

Seguindo os itens abaixo, apresentar a resposta degrau aos distúrbios do processo das variáveis de estados dos sistemas implementados (a) (via ode45) e (b) (via simulink) da seguinte forma:

- Obs.: Cada item abaixo deve estar em um único gráfico e conter as respostas de ambos os sistemas ((a) e (b)) devem estar no mesmo gráfico

1. Resposta de $h(t)$ à variação do fluxo da corrente de entrada $f_e(t)$: $\bar{f}_e \xrightarrow{t=2} 1.2\bar{f}_e$ e $1.2\bar{f}_e \xrightarrow{t=t^*} \bar{f}_e$;
2. Resposta de $T(t)$ à variação do fluxo da corrente de entrada $f_e(t)$: $\bar{f}_e \xrightarrow{t=2} 1.2\bar{f}_e$ e $1.2\bar{f}_e \xrightarrow{t=t^*} \bar{f}_e$;
3. Resposta de $T_t(t)$ à variação do fluxo da corrente de entrada $f_e(t)$: $\bar{f}_e \xrightarrow{t=2} 1.2\bar{f}_e$ e $1.2\bar{f}_e \xrightarrow{t=t^*} \bar{f}_e$;
4. Resposta de $T(t)$ à variação da temperatura da corrente de entrada $T_e(t)$: $\bar{T}_e \xrightarrow{t=2} 1.2\bar{T}_e$ e $1.2\bar{T}_e \xrightarrow{t=t^*} \bar{T}_e$;
5. Resposta de $T_t(t)$ à variação da temperatura da corrente de entrada $T_e(t)$: $\bar{T}_e \xrightarrow{t=2} 1.2\bar{T}_e$ e $1.2\bar{T}_e \xrightarrow{t=t^*} \bar{T}_e$;
6. Resposta de $T(t)$ à variação do fluxo do fluido que troca calor $f_t(t)$: $\bar{f}_t \xrightarrow{t=2} 1.2\bar{f}_t$ e $1.2\bar{f}_t \xrightarrow{t=t^*} \bar{f}_t$;
7. Resposta de $T_t(t)$ à variação da temperatura de entrada do fluido que troca calor $f_t(t)$: $\bar{f}_t \xrightarrow{t=2} 1.2\bar{f}_t$ e $1.2\bar{f}_t \xrightarrow{t=t^*} \bar{f}_t$;

Obs.: t^* é o tempo em que o sistema encontra-se em regime permanente após a aplicação do primeiro distúrbio.

Segue exemplo de gráfico de resposta na Figura 2.

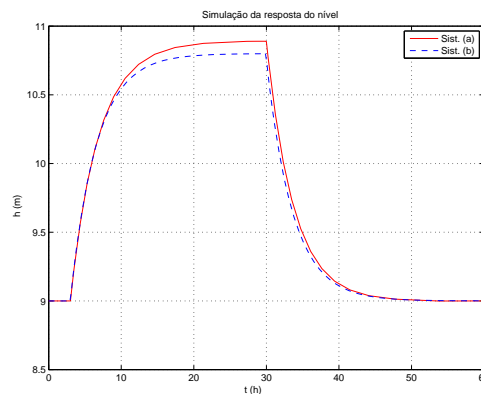


Figura 2: Exemplo de gráfico.